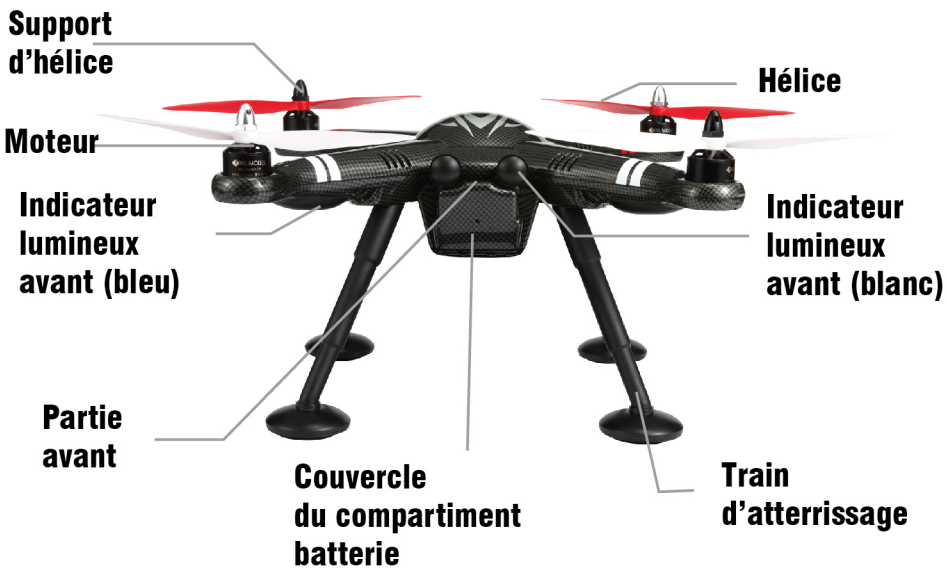




DETECTX380
Quick Start Manual



**Capteur
magnétique**

Hélice

**Dessous du
fuselage**

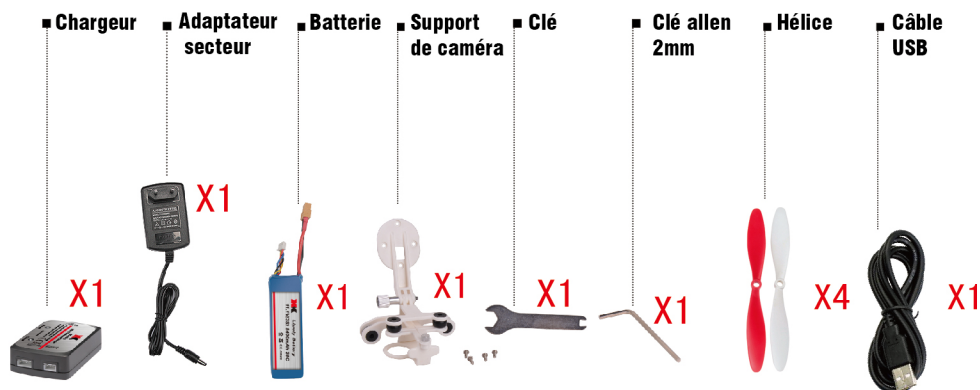
Connecteur USB

**LED
d'indication
de vol**

**Connecteur
de transfert
de données**

X380

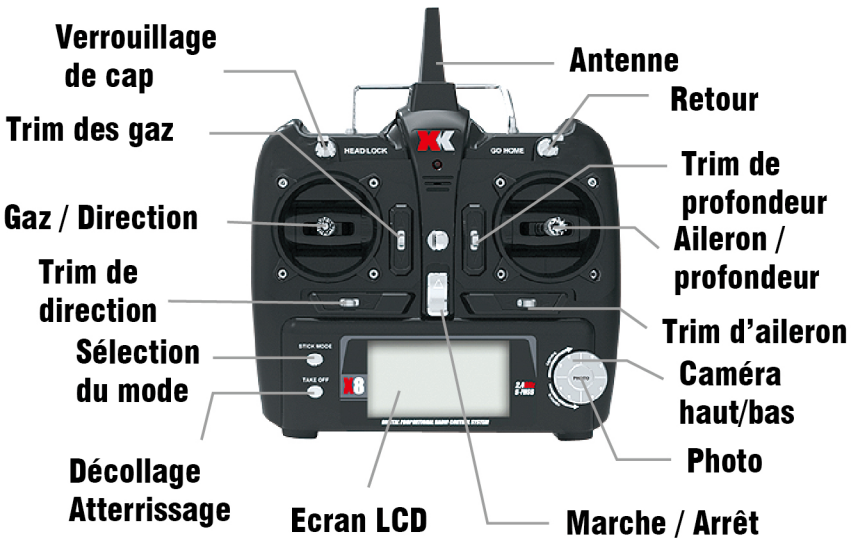
Configuration



■ Quadricoptère



■ Emetteur



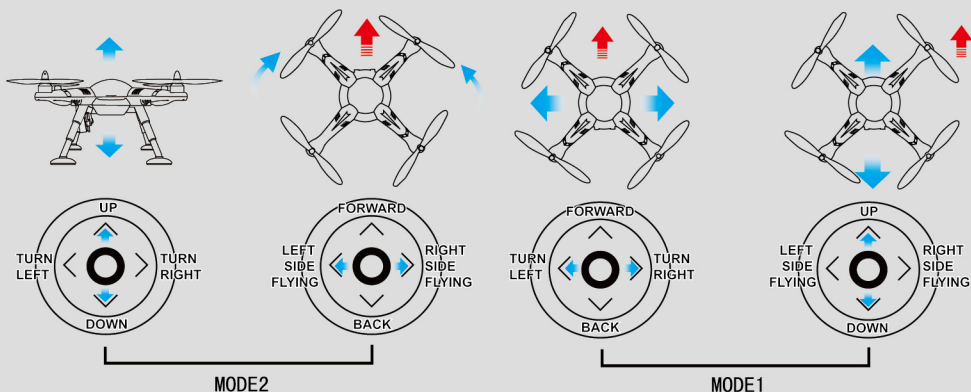
Manoeuvres de base

◀ Avant de voler (direction avant)

La télécommande est en mode 2 lorsqu'elle sort de l'usine.

Passer du mode 2 au mode 1 avec le bouton multifonction sur la télécommande.

Les modes 3 et 4 sont inutilisés.



MANUEL DE DÉMARRAGE RAPIDE

0 Montage des hélices

> Avant d'assembler les hélices, retirer les cylindres sur le moteur. Fixer les hélices en serrant fortement les écrous de fixation d'hélices.

> Maintenir le moteur et insérer une clé hexagonale de 2.5mm dans le trou des écrous de fixation puis serrer en faisant tourner les hélices dans le sens opposé à la direction de la flèche. Tourner dans l'autre sens pour démonter les hélices.

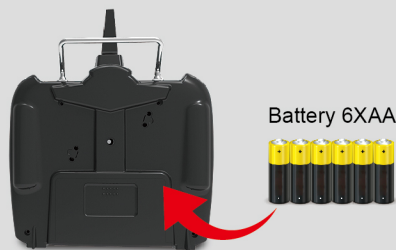
⚠ Attention : Les hélices doivent être correctement assemblées. Assurez-vous que le sens de rotation des hélices soit le même que celui des moteurs.



1 Préparation de la télécommande

> Ouvrez le couvercle à l'arrière de la télécommande pour y insérer 6 piles AA

⚠ Attention : Lorsque le voyant clignote et l'écran affiche Low voltage, s'il vous plaît changez les piles.



2

Utilisation de la télécommande

- > Les fonctions du mode verrouillage de cap et retour auto sont sur la position «0». Les manches de gauches et droites sont au neutre (position du milieu). Allumez la télécommande, le voyant va alors s'allumer tous comme l'écran LCD, ensuite la télécommande peut être utilisée normalement.



3

Liaison (Binding)

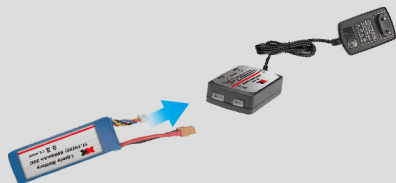
- > La télécommande et le quadricoptère on était reliés(Bind) en usine. Vous avez juste à charger et vous pouvez vous en servir.
- > Lorsque vous prenez une nouvelle télécommande, vous devez les relier. Allumez la télécommande, et ensuite mettez la batterie dans le quadricoptère. Attendez jusqu'à ce que la lumière de l'indicateur reste rouge, cela indique la liaison a été effectuée.



4

Utilisation et charge de la batterie

- > Premièrement, connectez le chargeur avec l'adaptateur secteur, insérez l'adaptateur dans une prise secteur, un voyant rouge doit alors s'allumer.
- > Branchez l'adaptateur 3S dans le chargeur, un voyant rouge va alors clignoter, la charge commence. Si le voyant ne clignote plus, cela signifie que la batterie est complètement chargée. Retirez la batterie la charge est terminée.



5

Effectuez votre 1er vol

- > Mettez votre quadricoptère sur un sol plat, et vérifiez que l'indicateur de vol est en face de vous.
- > Allumez la télécommande et ensuite connectez la batterie sur le quadricoptère.
- > Attendez que les lumières rouge et jaune clignotent rapidement et passent au rouge et vert en clignotant lentement ou que la lumière verte clignote lentement (GPS trouvé), puis bougez les manches comme indiqué en bas pour démarrer les moteurs. Poussez le manche des gaz pour décoller.
- ⚠ Attention : Après avoir atterri, tirez le manche des gaz en bas pendant 2-3 secondes pour éteindre les moteurs.



Start/stop
motors rotating



6

LED de l'indicateur de vol

Lorsque l'on insère la batterie	Les lumières rouges et jaunes clignotent		●●●●●●●●
Vol moyennement sécurisé	Les lumières rouges et vertes clignotent lentement	Pas de signal GPS, ou le signal GPS est inférieur à 6 satellites	●●○●●○
Vol sécurisé	Les lumières vertes clignotent lentement	Il y a un signal GPS avec plus de 6 satellites	●●○●●○
Vérouillage de cap	2 vertes et 1 rouge sur l'indicateur	Pas de signal GPS	●●●●●●●●
Vérouillage de cap	2 vertes sur l'indicateur	Possède un signal GPS	●●●●●●●●
Retour auto	La lumière reste rouge	Possède un signal GPS	—————
Plus de control donc retour	La lumière reste rouge	Possède un signal GPS	—————
Valeur de manipulation trop grande	La lumière jaune est allumé	Réduit la valeur de manipulation	●○●○●○
Premier niveau de rappel de protection du a un faible voltage	L'indicateur rouge clignote rapidement 2 fois		●●○●●○
Deuxième niveau de protection du au voltage pour un atterrissage sur.	L'indicateur rouge clignote rapidement		●●●●●●



7

Vol sécurisé

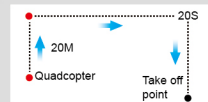
- Le quadricoptère est équipé d'un GPS. Lorsque vous volez dehors, choisissez un grand espace où il n'y a pas de grands bâtiments proches et aussi gardez-le loin de tous endroits magnétiques pour ainsi avoir un signal GPS plus rapidement. Mettez la batterie dans le quadricoptère, attendez que les lumières rouges et vertes clignotent lentement, ce qui signifie que le GPS a plus de 6 satellites, et que le capteur magnétique est prêt. Vous pouvez alors voler sûrement et vous servir de la fonction de localisation précise.



8

Retour au départ

- Tirez sur le l'interrupteur retour une fois lorsque le quadricoptère est à plus de 20m.
- La lumière va rester rouge, il va faire un stationnaire pendant 2-3 secondes, puis ensuite retourner au départ.
- Une fois au-dessus du point d'atterrissage, il va faire un stationnaire pendant environ 20 secondes puis il va commencer à atterrir. Les moteurs vont s'arrêter après l'atterrissage.
- ⚠ Attention : La fonction de retour au départ nécessite que le GPS soit dans de bonne situation et qu'il détecte plus de 6 satellites. (Les lumières de l'indicateur clignotent lentement en vert)



9 Une touche décollage, une autre atterrissage

Le X380 a un bouton pour décoller, et un autre pour atterrir. Vous devez connecter la batterie au quadricoptère, attendez que l'initialisation soit fini.

Une touche pour décoller : pressez le bouton « take off » pendant 2 secondes pour démarrer la rotation des moteurs. Ensuite relâchez le bouton, il va ensuite décoller de 1m.

Une touche pour atterrir : pressez le bouton « take off » 2 secondes pendant le vol, l'indicateur va alors clignoter en rouge rapidement. Vous pouvez voir qu'il va rentrer en phase d'atterrissage. Les moteurs vont s'arrêter après s'être posé sur le sol. (Le bouton d'atterrissage va le laisser atterrir à l'endroit où il se trouve durant le vol, il ne permet pas de le retourner au point de départ).

⚠ **Attention :** Ces fonctions d'atterrissage et de décollage ne peuvent pas être utilisées en indoor.



10 Mode verrouillage de cap

➤ Basculez l'interrupteur de verrouillage de cap sur la position 1 durant un vol normal.

➤ L'indicateur de vol du quadricoptère va alors afficher 2 lumières vertes et une rouge (sans signal GPS) ou 3 vertes (avec un signal GPS).

➤ Cette fois le quadricoptère ne pas d'avant ou arrière particulier. Peu importe la position et l'angle du quadricoptère, nous prenons maintenant en compte l'avant en fonction du décollage lorsque vous tirez le levier de commande.

➤ Avant de quitter le mode verrouillage de cap faites tourner l'arrière pour retrouver votre première position, cela permet d'éviter les confusions par rapport à la direction.

⚠ **Attention :** Ne l'utilisez pas dans des conditions magnétique. Retirez le capteur magnétique lorsque vous changez de lieu de vol.



11 Prudence

➤ Ce produit n'est pas un jouet. Avant de voler, lisez attentivement le manuel ou faites-vous aider et guider par un pilote qui a de l'expérience.

➤ Les pales de l'hélice doivent être correctement assemblées. Autrement vous ne devez pas voler.

➤ Lorsque vous changez de surface, ou que vous volez loin de l'endroit où vous avez volé la dernière fois, vous devez Retrimmer le capteur magnétique.

➤ Si il n'y a pas de signal GPS (la lumière verte ne clignote pas lentement), n'essayer pas de vous servir de la fonction de retour au départ.

➤ Si il y a une alarme due à un faible voltage, posé votre quadricoptère aussi vite que possible.

➤ Durant le vol si vous poussez le quadricoptère à ses limites, il peut apparaitre une lumière jaune pour vous rappeler de l'insuffisance de puissance, lorsque ça arrive s'il vous plait relâchez un peu votre pilotage.

➤ Si les pales de l'hélice sont cassées cela peut affecter le vol, remplacez les au moment opportun.



Trimer le capteur magnétique

- Dans le mode verrouillage de cap, s'il y a une commande défectueuse, vous devez Retrimmer le capteur magnétique.
 - Lorsque vous changez de surface de vol ou que vous volez loin de l'endroit où vous avez volé la dernière fois, nous vous recommandons de Retrimmer le capteur magnétique.
 - Le capteur magnétique peut facilement être perturbé par des changements magnétiques ou des interférences, ce qui résulte de données anormales et peut facilement causer un accident de vol. Trimer le capteur magnétique peut souvent aider à obtenir les meilleures conditions de vols.
 - Allumez la télécommande, placez votre quadricoptère sur un sol plat et attendez que la liaison soit effectuée et l'initialisation terminée.
 - Lorsque l'initialisation est terminée, le signal va passer d'un clignotement de lumière rouge et jaune rapide, à un clignotement lent de lumière verte. Tirez le manche des gaz vers le bas et ensuite actionnez 3 fois l'interrupteur de verrouillage de cap, cette fois le signal va rester vert.
 - Prenez le quadricoptère, marchez et faites 2 cercles, posez-le par terre. Assurez-vous que le quadricoptère reste toujours à l'horizontale et que la lumière reste verte pendant cette action.
 - Tirez le manche des gaz vers le bas, et ensuite tirez en arrière l'interrupteur de verrouillage de cap 3 fois aller retour, le signal de lumière va alors s'éteindre. Tenez verticalement le quadricoptère, l'indicateur de vol s'allume alors avec des lumières rouges. Gardez-le à la verticale et marchez pour faire 2 cercles. Une fois exécuté, posez le quadricoptère au sol pour finir de le trimmer.
 - Placez le quadricoptère à l'horizontale et tirez le manche des gaz vers le bas, ensuite tirez en arrière l'interrupteur de verrouillage de cap 3 fois aller retour, une lumière verte va alors s'allumer, pour garder les données, attendez jusqu'à ce que les lumières rouges et vertes clignotent alternativement ou que la lumière verte clignote lentement, pour finir la sauvegarde des données. Ensuite vous pouvez utiliser les manches pour décoller et voler.
- ⚠ Attention : Si les lumières jaunes et rouge clignotent alternativement, cela indique une erreur de Trim. Répétez alors les étapes mentionnées au-dessus jusqu'à ce que le Trimmage de l'horizontal et de la verticale soit réussi. Sinon, cela peut affecter le vol. Si la lumière verte est éteinte, répétez la rotation.



Calibrer les manches de la télécommande

- > Cela peut réduire ou résoudre l'incohérence des manches lors du fonctionnement, ce qui permet d'améliorer la précision d'évolution du modèle.
- > Allumez la télécommande et branchez les batteries dans le quadricoptère, attendez jusqu'à ce que l'initialisation soit terminée et donc que les lumières rouges et vertes clignotent lentement. Tirez le manche des gaz à la position la plus basse possible, et ensuite le manche de direction sur la droite, successivement tirez l'interrupteur de retour auto 6 fois aller retour, le signal va alors passer d'une lumière rouge, à une lumière rouge clignotant rapidement. Bougez
- > rapidement les deux manches en effectuant un cercles afin d'atteindre les débattements maximum et minimum.
- > Relâchez les manches pour les laisser retourner au neutre (position du milieu), la lumière va alors passer du rouge clignotant, à des lumières rouges et vertes clignotant lentement ou des lumières vertes clignotant lentement (avec GPS), le calibrage est alors réussi et fini.



Assembler la caméra au châssis

- > Tout d'abord, fixez le châssis de la caméra en utilisant les vis M3*6 à tête hexagonale.
- > Mettez la caméra dans sa boîte et fixez-la avec les vis auto bloquante.
- > Mettez la boîte de la caméra sur le châssis de caméra avec les vis autobloquante. Ajustez l'angle de la caméra en fonction de votre équipement. Lorsqu'il vous convient, serrez correctement les vis auto bloquante.

⚠ Attention :

- 1/ Ce support de caméra ne peut être utilisé que pour la XK brand standard et la GoPro 3. Il ne peut embarquer aucune autre caméra du marché.
- 2/ Lorsque vous utilisez la GoPro 3, vous ne devez pas vous servir du WIFI comme ils sont tous en 2.4G, cela pourrait entraîner de grosses interférences avec le quadricoptère et donc un crash





Shenzhen XK Innovations Technology Co., Ltd.

Email: sales@xk-innovations.com